

RIDGEBACK™

高负载全向开发平台



用于移动操作和自定义有效载荷
的大型移动平台

3 DEGREES OF MOVEMENT

Ridgeback是一个中型室内移动机器人平台，使用全向轮驱动，可以携带机械臂和重物轻松移动。全向底盘可在动态环境中提供精确定位，并与车载计算机，前后激光扫描仪（可选）和IMU完全集成。

已预装ROS

使用开源机器人操作系统（ROS），简化了复杂的应用程序编程。Ridgeback 支持Gazebo 物理模拟器，RViz 和 MoveIT! 运动规划器。

方便集成

与所有Clearpath机器人一样，Ridgeback与我们广泛的机器人配件列表即插即用兼容。通过灵活的安装，可访问的板载电源和可重新配置的I/O轻松添加有效负载。轻而易举的完成工业或商业移动机器人的原型制作。

使用我们的机器人的一些创新企业



立即与我们联系以获取价格和30分钟免费技术评估: 18062020228 18062020227

技术规格



尺寸 L x W x H	960 x 793 x 296 mm (37.7 x 31.1 x 11.6 in)	运行功率	2000 W 峰值 800 W 连续	反馈	编码器 板载 IMU
重量	135 kg (297 lbs)	电池	24 V 100 Ah AGM 电池	控制模式	运动控制（前进，侧向，旋转），单个车轮速度
负载	100 kg (220 lbs)	用户电源	5 V / 12V / 24V 熔断 @ 10A each	驱动/ APIs	打包 ROS Kinetic, GAZEBO, 导航支持, MOVEIT!
最大速度	1.1 m/s (3.6 ft/s)	通讯协议	Ethernet, USB 3.0, RS232,		
越障高度	18mm (0.7 in)	随附配件	板载计算机, 激光雷达, 陀螺仪		
工作时间	5-8 小时 在最大负载下	编码器	每个轮子, >250,000 Counts Per Meter		

应用案例

移动抓取



将SP+3, Iglmt_或其他机械手与Pgbeç`_ai集成。全向转向可以精确定位，而不必离开工作空间。

人机交互



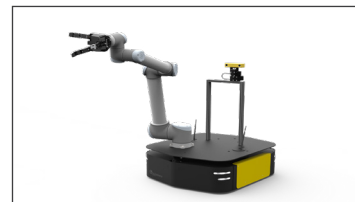
通过其模块化设计，我们的机器人可以配备各种机械臂和视觉传感器，以进行人机交互和协作。

物料运输



Pgbeç`_ai非常适合原型工厂应用。前后激光安装座可提供14.度覆盖，以确保安全，而板上UGDG可提供与设施基础设施的连接。

感知与导航



通过可调的车辆控制参数，高分辨率车轮里程计和全功率系统诊断来改善状态估计。

联系我们获取更多信息

武汉京天电器有限公司
地址：武汉市洪山区光谷时代广场
A座1908室

电话: 18062020228
@: info@clearpathrobotics.com
网址: www.clearpathcn.com

在线查找我们:

