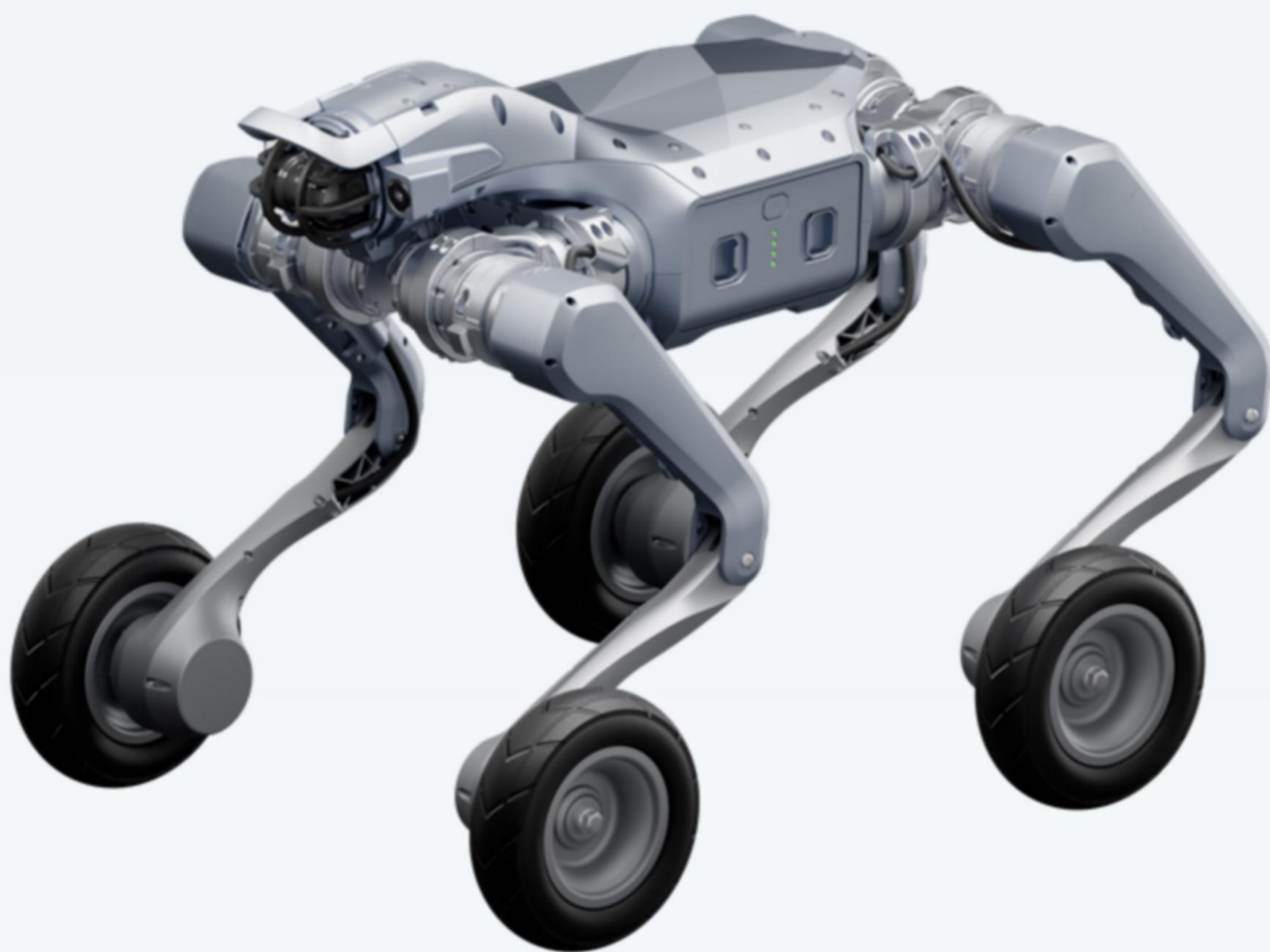




京天博特 JT-As2-W 小型行业四轮足机器人



技术规格

机器人尺寸	站立尺寸约 721mm × 493mm × 521mm，折叠尺寸约 768mm × 602mm × 211mm		
整机重量	约 25 kg（含电池）	防护等级	IP54
单体自由度	16 个	运动速度	0 ~ 3.7 m/s (极限约 6m/s)
轮胎尺寸	7寸 (直径：178mm；宽度：50mm)		
负载能力	站立负载最大约 150 kg，持续行走负载约 16 kg		
最大攀爬高度	约 0.4m ~ 0.8m		
斜坡行走能力	约 45 °		
关节最大扭矩	约 95 N.m		
关节运动空间	机身：- 45° ~ 45°，大腿：- 115 ° ~ 200 °，小腿：- 159 ° ~ - 47 °		
感知传感器配置	工业级多线激光雷达 + 高清相机 +照明灯 + 扬声器 + 阵列麦克风		
电池及续航	15000mAh，空载约 3h		
控制和感知算力	基础算力：8 核高性能CPU，选配高算力拓展坞 NVIDIA Jetson Orin NX		
外置接口	千兆以太网 × 1、SBUS × 1、电源输出能力：BAT		
二次开发支持	支持智能OTA升级		
	提供 URDF 模型文件，支持 Gazebo、Isaac Sim 等主流仿真平台		
	支持高层和底层的二次开发，支持ROS，提供完整SDK开发文档		
*注： 产品持续迭代优化，略有不同，请以实际收货为准			

二次开发支持

开发文档

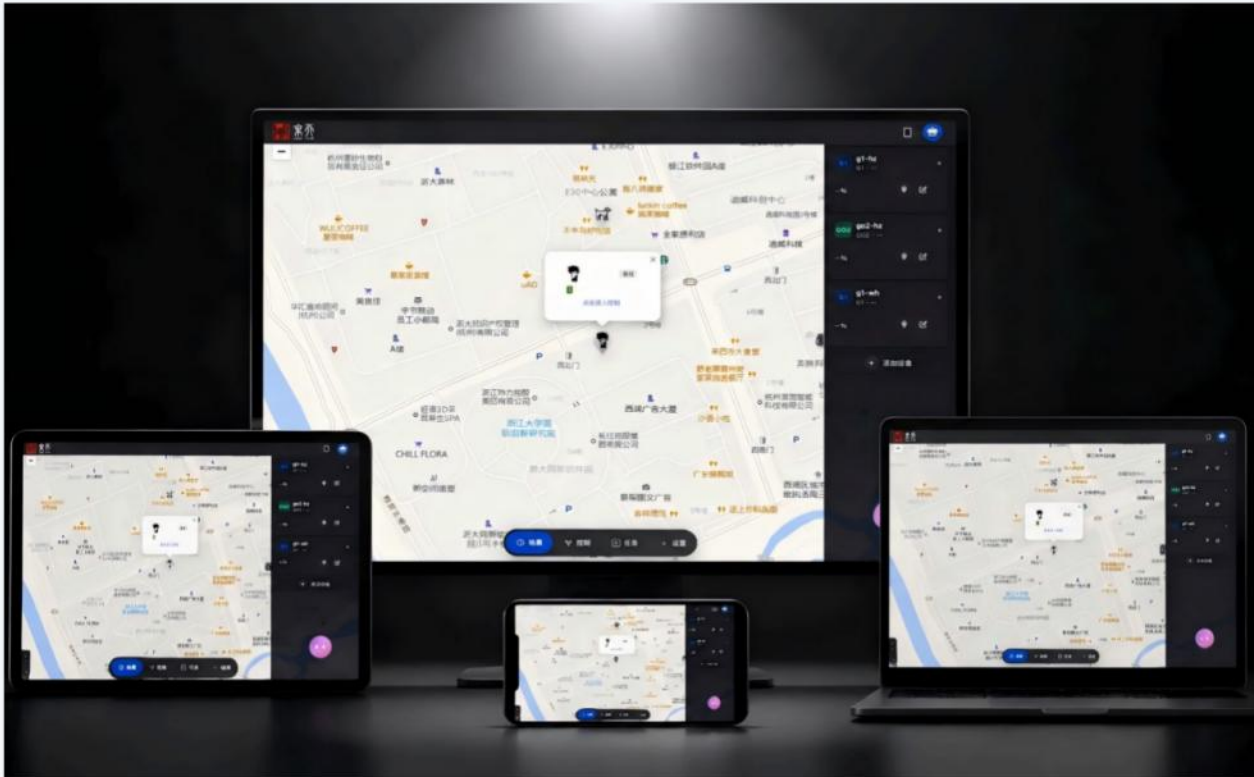


底层/高层服务接口



参考例程

拓展模块



UniFolm 多机型机器人统一控制平台

支持跨域超远距离控制，远程实时控制运动、远程语音交互等，网络控制延时 $\leq 200\text{ms}$ 。

提供数据可视化界面，支持电量显示，实时北斗真值坐标显示。



远程云控及北斗真值显示



武汉京天电器有限公司

WUHAN JINGTIAN ELECTRICAL CO., LTD.

公司官网: www.jingtianrobots.com

地 址: 武汉市洪山区中国地质大学宝谷创新创业中心211室

电 话: 027-87522899

商务合作: 180 6202 0215 185 7283 0798

邮 箱: 1954543944@qq.com

1590598072@qq.com



扫码获得更多资讯