Almighty

A系列协作机械臂





A+安全

六轴内置力传感器,且通过安全算 A系列四五六轴速度可达360°/s,是 FTS两倍力控制精度,提升运行速度, 法,克服电流反馈方式界限,其安全 同类型协作机械臂的两倍,快两倍的 性符合国际安全标准,通过了ISO 轴速度使短时间大量作业成为可能, 13849-1安全标准的PL e·Cat 4, 并获 有效提高生产效率。 得了NRTL(美国)和KCs(韩国)安全认 ìE.

A+速度

A+自适应

可实现精密细致作业, 确保更高的性能 和结果。任何需要协作机器人的地方, 都可以轻松引进A系列!

使用我们机器人的高校用户:





























技术规格



协作机械臂					控制器	
型号	A0509	A0509s	A0912	A0912s	接口	RS-232, RS-422,RS-485, TCP / IP
有效载荷	5 kg		9 kg		- 工业网络 -	Modbus-TCP(Master/Slave), Modbus-RTU (Master), EtherNet, IP (Adapter),PROFINET (IO-Device),FANUC - FOCAS (NC Interface)
工作半径	900 mm		1200 mm			
重量	21 kg		31 kg			
重复精度	±0.03 mm		±0.05 mm		尺寸(W×D×H)	482 x 214 x 375 mm
关节性能	J1 ±360 ° 180 °/s		J4 ±360 ° 360 °/s		重量	13 kg
范围: ° 最大速度:º/s		· ·		J5 ±360 ° 360 °/s J6 ±360 ° 360 °/s		IP40
工具端速度	Max 7 m/s				I/O 接口	数字输入输出 16 / 16 模拟输入输出 2 / 2
法兰接口	Digital in 2, out 2, RS-485			I/O 电源	DC 24V	
I/O 电源	DC 24V / Max. 3A				额定电源电压	22-60VDC
FTS(6-axis) 配件	Force 110 N/ Moment 11 Nm(过载容量150%)				备注	可选配交流控制器

组件及应用

独有的操作软件

独有的DART操作软件,可实 现离线编程,在线仿真及实 时监控等功能,可在PC中快 速编写各种机器人程序。



拖拽示教

通过示教按钮可轻松拖动机械臂,可选择多种示教模式如固定轴、固定平面示教,通过按钮操作保存坐标。



DC控制器

基于实时控制和高速通讯 技术的控制系统,可轻松 安装到AGV和AMR等各种 移动装备上。



应用广泛

可应用于多种生产过程,如涂胶、抛光和去毛刺等。此外强大的安全性让A系列机械臂在实验室教学中也颇受欢迎。



联系我们,了解更多信息

武汉京天电器有限公司

地址: 武汉市洪山区光谷时代广场A座1908

公司官网: www.jingtianrobots.com Email: jxy@jingtianrobots.com Tel: 027-8752 2899

渠道: 180 6202 0215 / 180 6202 0221 华中: 180 6202 0216 / 180 6202 0229 华东: 180 6202 0220 / 185 7283 0796